

## Vivre dans l'espace

### Partie I - Se libérer de l'attraction terrestre

#### I. 1 - L'attraction gravitationnelle terrestre

##### Q1.

*Définition d'un référentiel galiléen*

Plusieurs réponses possibles : référentiel

- dans lequel la loi de Newton est vérifiée
- le principe d'inertie s'applique (en le citant)
- système soumis à une force résultante nulle animé d'un mouvement rectiligne uniforme

*Condition(s) pour considérer le référentiel terrestre comme galiléen : cours*

Echelles spatiale et temporelle suffisamment faibles : localisation et durée  $\ll 24\text{h}$ ...

---

##### Q2.

*Expression de la force gravitationnelle terrestre*

$$\vec{F}_G = -G \frac{mM_T}{r^2} \vec{e}_r$$

*Energie potentielle gravitationnelle*

$$E_p(r) = -G \frac{mM_T}{r} + \underbrace{E_p(\infty)}_{=0}$$

*Dépendance en r*

La force gravitationnelle ne dépend que de r et elle est conservative.

→ Ses primitives ne dépendent aussi que de r.

---

### Q3.

Signification physique d'un mouvement qualifié de "lié" : cours

Plusieurs réponses possibles :

- énergie mécaniques  $< 0$ , avec schéma
- distance au foyer centre de force bornée en valeur supérieure
- etc.

Valeur maximale de l'énergie mécanique  $E_m$

De la même façon, avec ou sans schéma :

$E_{mmax} = 0$ , mouvement parabolique (ici)

---

### Q4.

Vitesse  $v_{lib}$

Condition pour "soustraire" :

On se place à la surface terrestre  $r = R_T$  :  $E_m = 0 = E_c + E_p(R_T)$

Expression :

Ainsi : 
$$v_{lib} = \sqrt{\frac{2GM_T}{R_T}}$$

AN (non demandée) :  $v_{lib} = 11 \text{ km.s}^{-1}$

---

## I. 2 - Tir d'un boulet de canon

### Q5.

Analyse dimensionnelle

$$[F_f] \stackrel{def}{=} MLT^{-2} \stackrel{ici}{=} [\gamma]L^2T^{-2}$$

Ainsi :  $[\gamma] = M \frac{LT^{-2}}{L^2T^{-2}} \Rightarrow [\gamma] = \frac{M}{L}$

Dimension du paramètre  $\ell_f$

De façon immédiate :  $[\ell_f] = L$

---

**Q6.**

Hauteur maximale  $h_{\max}$  puis retombée.

S'il n'y a pas de frottements :

Conservation énergie mécanique,  $E_c \searrow \Leftrightarrow E_p \nearrow$

D'où  $\exists h_{\max}$  quand  $v$  s'annule.

La présence de frottements causent de la dissipation et diminuent l'énergie mécanique, ce qui diminue aussi la hauteur maximale atteinte.

*Inversion*

Quand  $v=0$ , mouvement se fait ensuite en sens inverse : le boulet "tombe", attiré vers le sol.

Si on remarque que la vitesse initiale du boulet est inférieure à la vitesse de libération, alors le mouvement est lié, et le boulet ne peut échapper à l'attraction terrestre, a fortiori en présence de frottements.

**Q7.**

PFD correctement appliqué (système bien défini + schéma) :

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} = -\frac{m}{\ell_f} |\vec{v}| \vec{v} + m\vec{g}$$

On simplifie par  $m$  ensuite.

*Phase ascendante*

$$\vec{v} = v\vec{u}_z$$

$$\text{Ainsi : } \frac{dv}{dt} = -\frac{1}{\ell_f} v^2 - g$$

D'où l'équation différentielle :

$$\frac{dv}{dt} + \frac{1}{\ell_f} v^2 = -g \quad (1)$$

*Phase descendante*

$$\vec{v} = -v\vec{u}_z$$

$$\text{Ainsi : } -\frac{dv}{dt} = \frac{1}{\ell_f} v^2 - g$$

D'où l'équation différentielle :

$$\frac{dv}{dt} + \frac{1}{\ell_f} v^2 = +g \quad (2)$$

**Q8.**

Vitesse limite asymptotique  $v_{lim}$

La courbe 4 montre que  $v \rightarrow v_{lim}$  dans la phase descendante.

Ce qui est confirmé par la partie rectiligne de la fin de la courbe 5

*Phase ascendante*

Ces caractéristiques n'apparaissent pas pour la phase ascendante

*Justification*

Cela se confirme sur les 2 équations différentielles.

Une vitesse limite  $v_{lim}$  impose  $\frac{dv}{dt} = 0$  ce qui conduit à une solution pour (2) ( $v^2 > 0$ ), mais pas pour (1) ( $v^2 < 0$ )

**Q9.**

Vitesse  $v_{lim}$  en fonction des données du problème

Immédiat à partir de (2) :  $\frac{dv}{dt} = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{\ell_f} v^2 = g$

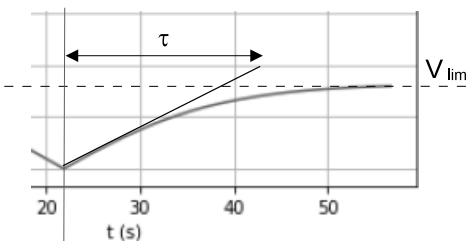
Soit : 
$$v_{lim} = \sqrt{g\ell_f}$$

**Q10.**

*Régime transitoire et régime permanent*

On peut définir le régime permanent quand la vitesse limite est atteinte, soit dans la phase descendante uniquement.

*Temps caractéristique  $\tau$  du régime transitoire : analyse*



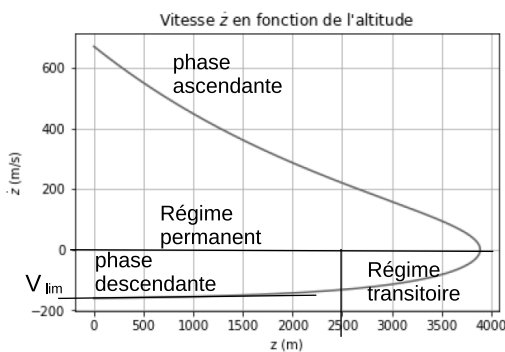
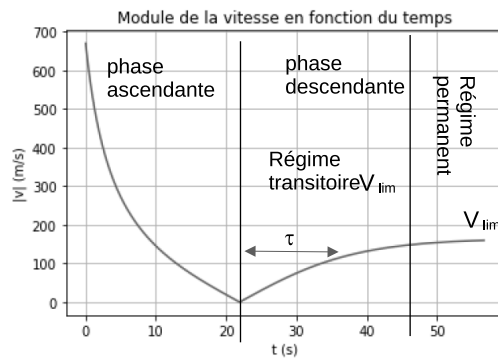
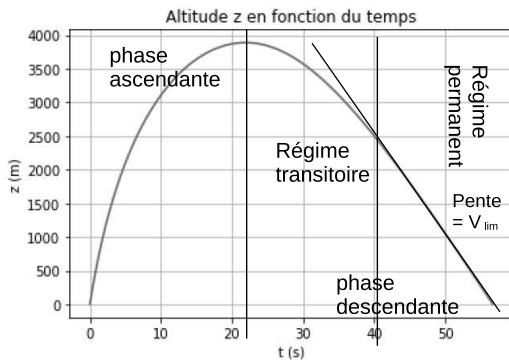
*Nature du mouvement lors du régime permanent descendant : réflexion*

Mouvement rectiligne uniforme de vitesse de norme  $v_{lim}$  :  $\vec{v} = -v_{lim} \vec{u}_z$

**Q11.**

*Phase ascendante*

*Phase descendante*



On peut aussi mettre en évidence graphiquement  $\ell_f$

**Q12.**

*Expression de  $v_+(t)$  : phase ascendante*

Transformation de l'équation différentielle :  $\frac{dv}{dt} = -\frac{1}{\ell_f}v^2 - g \Leftrightarrow \ell_f \frac{dv}{dt} = -v^2 - g\ell_f = -(v^2 + v_{lim}^2)$

Soit :  $\frac{dv}{v^2 + v_{lim}^2} = -\frac{dt}{\ell_f}$

$\frac{1}{v_{lim}^2} \frac{dv}{(v/v_{lim})^2 + 1} = -\frac{dt}{\ell_f}$  ou encore :  $\frac{dv}{(v/v_{lim})^2 + 1} = -v_{lim}^2 \frac{dt}{\ell_f}$

On pose :  $\tilde{v} = v/v_{lim}$  et  $\tau = \frac{v_{lim}}{\ell_f} = \sqrt{\frac{g}{\ell_f}}$ , puis  $\tilde{t} = t/\tau$

L'équation différentielle simplifiée s'écrit :  $\frac{d\tilde{v}}{\tilde{v}^2 + 1} = -d\tilde{t}$

## Résolution

Grâce au formulaire, on résout :  $\arctan \tilde{v} = -\tilde{t} + cte$

$$t=0 : v = v_0 \text{ et } \tilde{v}_0 = \frac{v_0}{v_{lim}} \longrightarrow cte = \arctan \tilde{v}_0$$

d'où, en notation réduite :  $\arctan \tilde{v}_+ = \arctan \tilde{v}_0 - \tilde{t}$  ou  $\tilde{v}_+ = \tan(\tilde{v}_0 - \tan(\tilde{t}))$

*Expression de  $v_-(t)$  : phase descendante*

Transformation de l'équation différentielle :  $-\frac{dv}{dt} = \frac{1}{\ell_f} v^2 - g \Leftrightarrow \ell_f \frac{dv}{dt} = -v^2 + g\ell_f = -v^2 + v_{lim}^2$

Soit :  $\frac{dv}{-v^2 + v_{lim}^2} = \frac{dt}{\ell_f}$

$$\frac{1}{v_{lim}^2} \frac{dv}{1 - (v/v_{lim})^2} = \frac{dt}{\ell_f} \text{ ou encore : } \frac{dv}{1 - (v/v_{lim})^2} = v_{lim}^2 \frac{dt}{\ell_f}$$

On pose :  $\tilde{v} = v/v_{lim}$  et  $\tau = \frac{\ell_f}{v_{lim}} = \sqrt{\frac{g}{\ell_f}}$ , puis  $\tilde{t} = t/\tau$

L'équation différentielle simplifiée s'écrit :  $\frac{d\tilde{v}}{1 - \tilde{v}^2} = d\tilde{t}$

## Résolution

Grâce au formulaire, on résout :  $\operatorname{argtanh} \tilde{v} = \tilde{t} + cte$

$$t = t(h_{max}) : v = 0 \text{ et } \longrightarrow cte = -\tilde{t}_{max}$$

d'où, en notation réduite :  $\operatorname{argtanh} \tilde{v}_- = \tilde{t} - \tilde{t}_{max}$  ou  $\tilde{v}_- = \tanh(\tilde{t} - \tilde{t}_{max})$

### Q13.

*Recoupement des résultats*

Les solutions mathématiques confirment les observations :

*Phase ascendante*

Existence d'une date pour laquelle  $v_+$  s'annule.

*Phase descendante*

Asymptote pour la phase descendante, temps caractéristique.

*RT* : évolution de  $v_-$

*RP* :  $v_- = cte = v_{lim}$

**Q14.**

Valeurs graphiques  $v_{lim}$ ,  $\tau$  et  $\ell_f$  : lecture de documents

$v_{lim} \sim 160 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$	$\tau \sim 15 \text{ s}$	→	$\ell_f = 2,4 \text{ km}\cdot\text{s}^{-1} \sim g\tau^2 = 2,25 \text{ km}\cdot\text{s}^{-1}$
--	--------------------------	---	--

Cohérence numérique

---

**Q15.**

*Hypothèse de l'uniformité de l'accélération de la pesanteur*

Le système monte jusqu'à 4 km, on peut s'attendre à une variation de l'attraction gravitationnelle, mais cela reste toutefois négligeable :  $4 \text{ km} \ll 6400 \text{ km}$

*Forme quadratique de la force de frottement*

La forme quadratique semble bien adaptée à un système se déplaçant dans l'air.

---

**Q16.**

*Force à ajouter : cours*

La force d'inertie d'entraînement due au caractère non galiléen du référentiel terrestre est incluse dans  $\vec{g}$  ← *Mais ce n'est pas au programme*

En fait il faut tenir compte de la force d'inertie complémentaire ou de Coriolis

*Expression de la force*

$\vec{F}_{ic} = -2m\vec{\Omega} \wedge \vec{v}$
---

*Évaluation de l'ordre de grandeur de la valeur maximale atteinte*

Le module maximal de cette force vaut  $F_c = 2m\Omega v_0$

On peut comparer  $F_c/m$  et  $g$  :  $\frac{2x\Omega v_0}{g} = \frac{2x7.10^{-5}x650}{10} = \frac{0,1}{10} \lll 1$

$\frac{F_c/m}{g} \lll 1$
--------------------------

*Modification de la trajectoire du boulet*

La trajectoire n'est pas affectée de façon visible.

*Conclusion*

L'hypothèse de l'étude effectuée dans un référentiel galiléen est suffisante.

## Partie II - Étude d'une station spatiale

### II. 1 - Référentiel en orbite terrestre

#### Q17.

*Forces (nom et expression)*

Attraction gravitationnelle terrestre :  $\vec{F}_G = -G \frac{mM_T}{(R_T + h)^2} \vec{e}_r$

Force d'inertie d'entraînement due au caractère non galiléen du référentiel de la capsule :  $\vec{F}_e = -m\vec{a}_{cap}$ ,  $\vec{a}_{cap}$  est l'accélération du mouvement de translation circulaire.

Comme les dimensions de la capsule sont  $\ll$  à l'altitude  $h$ , on suppose que  $\vec{a}_{cap}$  est uniforme à l'échelle de la capsule.

Remarque : la force complémentaire est nulle ici  $\leftarrow$  translation circulaire.

---

#### Q18.

*Définition*

La force d'inertie d'entraînement compense exactement l'attraction gravitationnelle.

A l'équilibre dans ce référentiel, la réaction de tout support s'annule. On "flotte".

*Justification*

Le mouvement de la capsule est dû à la force centrale d'attraction gravitationnelle exercée par la Terre.

L'accélération de la capsule est donc égale au champ gravitationnel à l'altitude  $h$ .

$\Rightarrow$  Les 2 forces précédentes qui s'exerce sur le système se compensent.

$\Leftrightarrow$  la capsule est en "chute libre", comme tout ce qui est à l'intérieur  $\leftrightarrow$  "impesanteur"

---

### II. 2 - La station orbitale

#### Q19.

*Sensation de pesanteur artificielle*

La station est en mouvement de rotation uniforme par rapport à son environnement supposé galiléen ici.

Pour un point M dans la capsule la force d'entraînement est radiale, vers l'extérieur



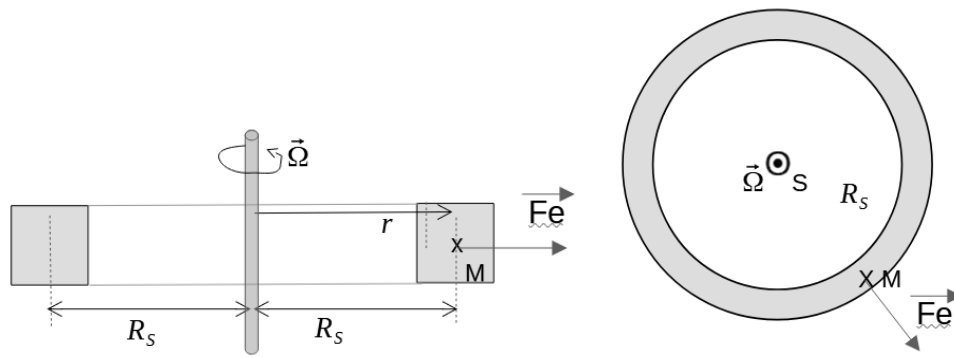
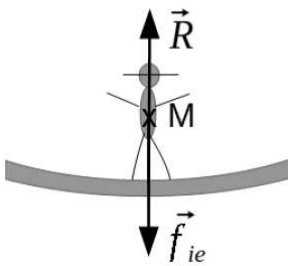


Schéma lisible et clair

Bilan des forces à l'équilibre



A l'équilibre dans la station, la réaction de la paroi compense la force d'inertie d'entraînement, force axifuge jouant le rôle de "poids"

**Q20.**

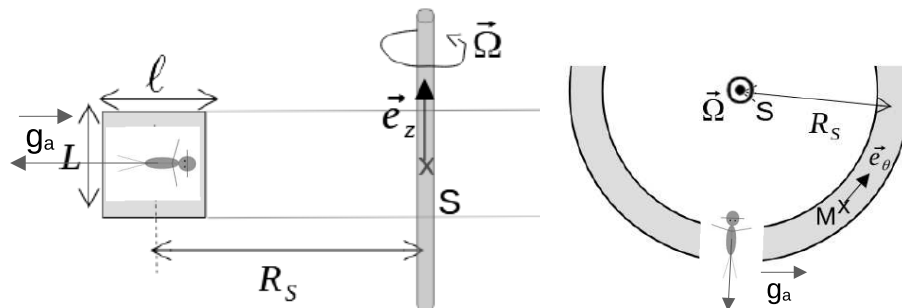
Orientation de  $\vec{g}_a$  : réflexion

$$\vec{g}_a = \Omega^2 R_s \vec{e}_r$$

En supposant  $\ell$  suffisamment  $\ll R_s$  pour que  $g_a$  soit uniforme.

Figures 10 bis et 11 bis

La tête est vers l'axe de rotation.



**Q21.**

Relation

Valeur de  $\Omega$

$$\Omega = \sqrt{\frac{g}{R_S}}$$

AN :  $\Omega \sim 0,3 \text{ rad.s}^{-1}$

**II. 3 - Activités dans la station orbitale**

**Q22.**

Force supplémentaire

Dans un référentiel non galiléen en rotation, ce qui est le cas de la station, un système M de vitesse non nulle est soumis à une force complémentaire.

Compte-tenu des orientation,  $\vec{F}_{ic}$  est radiale, selon  $\pm \vec{e}_r$ ,

Sens de déplacement des objets massifs

Si  $\vec{v}$  est selon  $+\vec{e}_\theta$ , alors  $\vec{F}_{ic}$  s'ajoute à  $\vec{F}_{ie}$  et augmente le "poids artificiel"

→ les objet sont plus "lourds" à déplacer.

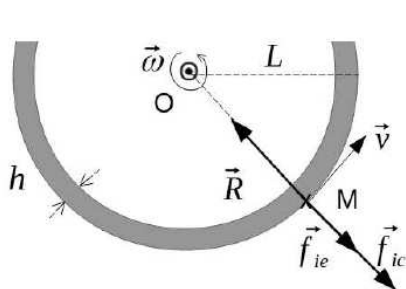
Si  $\vec{v}$  est selon  $-\vec{e}_\theta$ , alors  $\vec{F}_{ic}$  se retranche à  $\vec{F}_{ie}$  et diminue le "poids artificiel"

→ les objet sont plus "légers" à déplacer.

Le mouvement du point M est supposé à vitesse de module constant.

Compte-tenu de la trajectoire, c'est un mouvement circulaire uniforme.

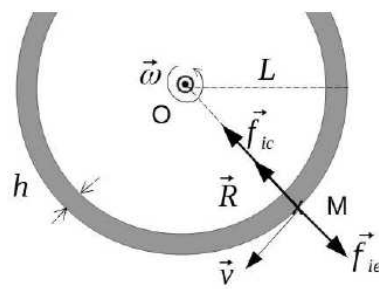
→ L'accélération de M est radiale :  $\vec{a} = v^2/R_S \vec{e}_r$ .



$\vec{v}$  dans le sens de la rotation

$$\vec{f}_{ic} \nearrow \vec{R}$$

$$\vec{P}_{app} \nearrow$$



$\vec{v}$  en sens contraire

$$\vec{f}_{ic} \searrow \vec{R}$$

$$\vec{P}_{app} \searrow$$

Vitesse de déplacement  $v_i$

Dans le cas d'une vitesse rétrograde, la force complémentaire peut compenser suffisamment la force d'entraînement pour que la réaction du "sol" s'annule.

→ On retrouve le phénomène d'impesanteur

Valeur

Dans le référentiel de la station le mouvement de M est circulaire uniforme à la vitesse  $v$ .

$$\vec{F}_{ic} + \vec{F}_{ie} + \underbrace{\vec{R}}_{=0} = m\vec{a}_r, \text{ avec } \vec{a}_r \text{ accélération radiale} = -v^2/R_S \vec{e}_r$$

Ainsi :  $-2\Omega v + \Omega^2 R_S = -v^2/R_S$  : équation du second degré en  $v$

La vitesse  $v$  est solution de :  $-2\Omega v + \Omega^2 R_S + v^2/R_S = 0$  ou :  $-2\Omega R_S v + \Omega^2 R_S^2 + v^2 = (v - \Omega R_S)^2 = 0$

Alors :  $\vec{v} = -\Omega R_S \vec{e}_\theta$

---

### Q23.

*Technique de jonglage*

On se place toujours dans le référentiel de la station en rotation uniforme.

Quand le passager lance la balle "en l'air", vers le plafond", il s'y exerce une force d'inertie complémentaire du fait de la vitesse de la balle.

Cette force tend à dévier la balle selon  $\vec{e}_\theta$

Lorsque la balle "retombe", le sens de la force s'inverse.

Si les frottement dus à l'air sont négligeables, le passager doit retrouver sa balle.

La balle va en biais au lieu de se déplacer selon  $\vec{e}_r$ .

---

### Q24.

*Raison pour laquelle la pesanteur artificielle n'est pas utilisée : culture*

L'intérêt est justement d'étudier des phénomènes en impesanteur !

---

## Partie III - Stocker l'énergie électrique

### III. 1 - L'élément nickel

#### Q25.

*Propriétés des métaux* : cours

Durs, opaques, brillants, bons conducteurs thermique et électrique, malléables.

*Place dans la CP* : cours

Partie gauche, séparée par la diagonale du bloc p.

*Propriétés et liaison métallique* : cours

Mise en commun d'électrons sur l'ensemble du cristal.

Circulation d'un courant électrique.

Propriétés de ductilité, de malléabilité et de plasticité en maintenant leur cohésion en cas de déformation

Point de fusion et point d'ébullition plus élevés que les non-métaux.

*Ordre de grandeur* : cours

Plusieurs centaines de kJ/mol

### III. 2 - Étude cristallographique

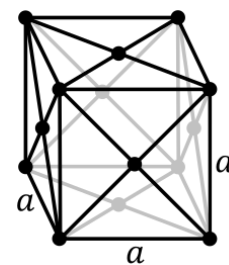
#### Q26.

*Figure 12 complétée* : cours

*Nombre d'atomes par maille* : cours

$$8 \times 1/8 + 6 \times 1/2 = 4 \text{ atomes}$$

Nbre d'atomes = 4
-------------------



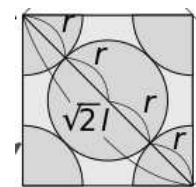
*Coordination* : cours

Nombre de plus proches voisins : coordination = 12
--

#### Q27.

*Condition de tangence* : cours

La tangence se fait le long de la diagonale d'une face.



*Relation entre le paramètre de maille a et le rayon atomique  $R_{Ni}$*  : calcul

D'après la condition de tangence et le schéma :  $4R_{Ni} = a\sqrt{2}$

D'où : 
$$R_{Ni} = \frac{a}{2\sqrt{2}}$$

**Q28.**

*Ondes cohérentes et  $\omega_1 = \omega_2 = \omega$  : cours*

Même source primaire à l'infini et division de front d'onde.

La fréquence de la source primaire est conservée.

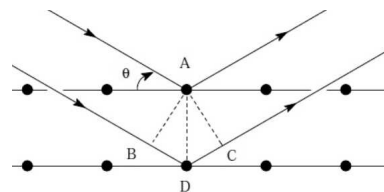
On peut aussi mentionner la condition de cohérence spatiale, mais ce n'est pas exigé.

**Q29.**

*Différence de marche  $\delta$  + schéma : méthode*

$\delta = (BD) + (DC) = 2a \sin \theta$

$$\delta = 2\pi a \sin \theta$$



*Expression de  $\Delta\varphi(M)$  : cours*

$\Delta\varphi(M) = 2\pi \frac{\delta}{\lambda}$

$$\Delta\varphi(M) = 4\pi \frac{a \sin \theta}{\lambda}$$

**Q30.**

*Expression de l'intensité lumineuse  $I(\theta)$  : méthode*

Résultat :  $I(\theta) = 2s_0^2(1 + \cos(\Delta\varphi(M)))$

$$I(\theta) = 2s_0^2 \left( 1 + \cos\left(4\pi \frac{a \sin \theta}{\lambda}\right) \right)$$

**Q31.**

*Intensité maximale : méthode*

$I$  est maximal quand  $\cos(\Delta\varphi(M))$  vaut 1

Soit quand  $\Delta\varphi(M) = 2p\pi$ ,  $p$  étant entier.

Ainsi : 
$$\sin \theta_p = p \frac{\lambda}{2a}$$

Valeur du paramètre de maille  $a$  : calcul

Les mesures des angles  $\theta_p$  permettent d'obtenir  $a$ .

On peut tracer (non demandé)  $\sin \theta_p = f(p) \rightarrow$  on obtient une droite de pente  $\frac{\lambda}{2a}$

---

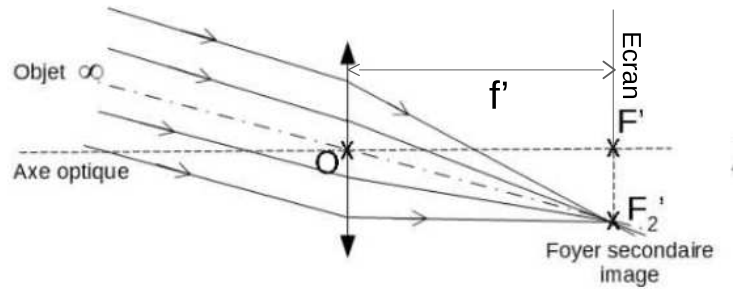
**Q32.**

Montage d'optique : cours

"Objet" à l'infini = faisceau //  $\rightarrow$  lentille CV

Ecran au foyer image de la lentille CV

Schéma



**Q33.**

Mesure des angles : TP

L'appareil utilisé en TP d'optique est un goniomètre

---

**Q34.**

Energie  $E_X$  : cours

Les électrons sont non relativistes et on considère que toute leur énergie est de l'énergie cinétique :

$$E_X = E_c = \frac{1}{2}mv^2 \text{ ou } E_c = \frac{p^2}{2m}$$

Dualité onde-particule (de Broglie)  $\rightarrow p = \frac{h}{\lambda}$

Soit : 
$$E_X = \frac{h^2}{2m \lambda^2}$$

Valeur en eV : AN

$$E_X = 82.10^{-19} J$$

Soit : 
$$E_X = 52 eV$$

**Q35.**

Paramètre de maille  $a$  : méthode

Comme déjà vu :  $a = \frac{\lambda}{2 \sin \theta}$

Valeur : AN

$a = 353 \text{ pm}$

**Q36.**

Rayon atomique  $R_{Ni}$  : AN

$R_{Ni} = \frac{a}{2\sqrt{2}}$  ← Déjà vu

$R_{Ni} = 125 \text{ pm}$

Compacité du nickel : calculs

Def :  $C = \frac{\text{volume de la matière}}{\text{volume de la maille}} = 4 \frac{4/3\pi R_{Ni}^3}{a^3}$

Valeur : AN

$C = 0,74$

**Q37.**

Valeur du paramètre de maille  $a$  : méthode

Relation  $\rho(a)$  :  $\rho = \frac{m}{a^3} = \frac{4M_{Ni}/N_A}{a^3}$

Ainsi :  $a = \left(\frac{4M_{Ni}}{\rho N_A}\right)^{1/3}$

Valeur : AN

$a = 352 \text{ pm}$

Comparaison : analyse

Les 2 valeurs sont similaires.

### III. 3 - Accumulateur cadmium-nickel

#### III. 3 - 1 Généralités

**Q38.**

*Nombres d'oxydation : méthode*



**Q39.**

*Diagramme E-pH du cadmium : méthode*

2 états d'oxydation + 2 formes pH : 3 frontières

\* Frontière acido-basique entre  $\text{Cd}^{2+}$  et  $\text{Cd}(\text{OH})_2$

A la limite de précipitation :  $K_{s2} = c_0 \times [\text{OH}^-]^2 = c_0 \times K_e^2 / h^2$ , donc  $h_{\text{lim}} = \sqrt{\left(\frac{K_e^2 c_0}{K_{s2}}\right)}$

$$\rightarrow \boxed{pH_{\text{lim}} = 8}$$

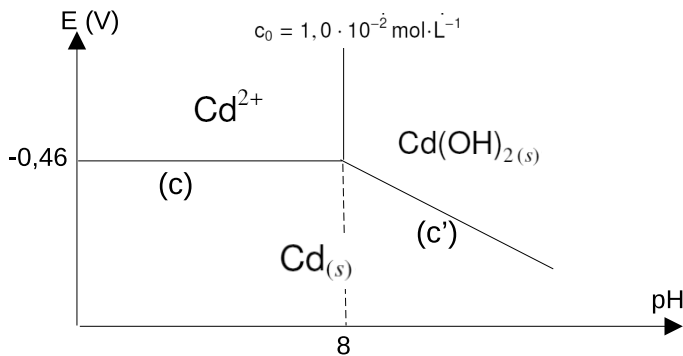
\* Frontière redox  $\text{Cd}^{2+}/\text{Cd}_s$  : 
$$E_c = E_c^\circ + \frac{0,06}{2} \log c_0 = -0,46\text{V}$$

\* Frontière redox  $\text{Cd}(\text{OH})_2/\text{Cd}_s$  :

On sait que :  $[\text{Cd}^{2+}] = K_{s2} h^2 / K_e^2$

Par suite :  $E'_c = E_c^\circ + \frac{0,06}{2} \log(K_{s2} h^2 / K_e^2) = E_c^\circ - 0,03pK_{s2} + 0,06pK_e - 0,06pH$

Enfin : 
$$E'_c = 0,02 - 0,06pH \text{ en V}$$





### III. 3 - 2 Étude de la décharge

#### Q40.

Identification de l'anode et de la cathode lors de la décharge : cours

Au cours de la décharge :

$Ni_2O_3$  est réduit : cathode

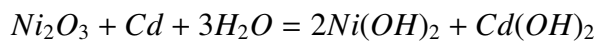
$Cd$  est oxydé : anode

Demi-équations électroniques à chaque électrode en milieu fortement basique : méthode

Cathode :  $Ni_2O_3 + 2e + 2H^+ + H_2O = 2Ni(OH)_2$  ou  $Ni_2O_3 + 2e + 3H_2O = 2Ni(OH)_2 + 2OH^-$

Anode :  $Cd + 2H_2O = Cd(OH)_2 + 2e + 2H^+$  ou  $Cd + 2OH^- = Cd(OH)_2 + 2e$

Equation de la réaction lorsque l'accumulateur débite : méthode



#### Q41.

La pile fonctionne en milieu très basique.

On utilise donc les potentiels standard associés aux couples :

- au pôle + :  $Ni_2O_3/Ni(OH)_2$ , frontière (4) de la figure 14

- au pôle - :  $Cd(OH)_2/Cd$ , frontière (c') de la figure Q39.

Potentiels rédox  $E_+$  : méthode

$$E_+ = E_4^o - 0,06pH$$

Potentiels rédox  $E_-$  : méthode

$$E_- = E_{c'}^o - 0,06pH$$

Différence de potentiel  $E_{NiCd}$  : calcul

$$E_{NiCd} = E_+ - E_- = E_4^o - E_{c'}^o$$

AN :  $E_{NiCd} = 1 V$

Cette valeur est d'ailleurs indépendante du pH.

Cela est sans compter l'intervention des couples de l'eau ! Non prise en compte ici.

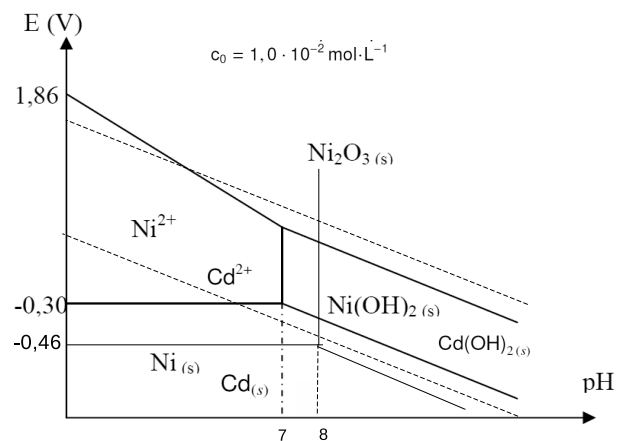


Figure non demandée

**Q42.**

Enthalpie libre standard  $\Delta_r G^\circ$  : cours + AN

On sait que :  $\Delta_r G^\circ = -n F E_{NiCd}$  Ici :  $\Delta_r G^\circ = -2 F E_{NiCd}$

AN :  $\Delta_r G^\circ = -193 \text{ kJ.mol}^{-1}$

Enthalpie standard de réaction  $\Delta_r H^\circ$ .

$$\Delta_r H^\circ = \sum \nu_i \Delta_f H^\circ ; \text{ Ici : } \Delta_r H^\circ = 2(-529,7) + (-560,7) - (-489) - 0 - 3(-285,8)$$

AN :  $\Delta_r H^\circ = -273,7 \text{ kJ.mol}^{-1}$

Entropie standard de réaction  $\Delta_r S^\circ$  : cours + AN

On sait que :  $\Delta_r G^\circ = \Delta_r H^\circ - T \Delta_r S^\circ$  Soit :  $\Delta_r S^\circ = \frac{\Delta_r G^\circ - \Delta_r H^\circ}{T}$

AN à  $T = 298 \text{ K}$  :  $\Delta_r S^\circ = -271 \text{ J.K}^{-1}.\text{mol}^{-1}$

**Q43.**

Variation de la tension  $E_{NiCd}$  avec la température : analyse

D'après ce qui précède :  $\Delta_r G^\circ = \Delta_r H^\circ - T \Delta_r S^\circ = -2 F E_{NiCd}$

Donc :  $E_{NiCd} = -\frac{\Delta_r H^\circ}{2F} + T \frac{\Delta_r S^\circ}{2F}$

$E_{NiCd}(T)$  est une fonction affine.

---

**Q44.**

Propriétés : analyse

Dépendance en  $T$  : la pente de la fonction affine  $E_{NiCd}(T)$  est de l'ordre du  $mV.K^{-1}$

Dépendance en concentration :  $E_{NiCd}$  est indépendant de  $c_0$  et même du pH

---

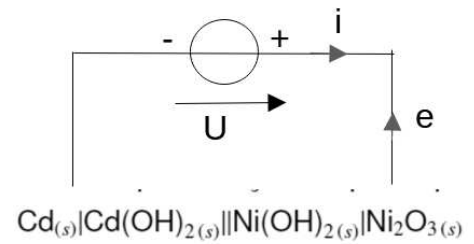
### III. 3 - 3 Étude de la recharge

**Q45.**

*Branchement d'un générateur externe : réflexion*

Il faut inverser le sens de la réaction spontanée.

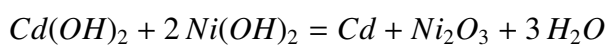
→ Bornes du générateur - sur Cd et borne + sur Ni



---

**Q46.**

*Équation de la réaction de charge : méthode*



---

**Q47.**

*Tension minimale  $U_{\min}$  : cours*

Il faut que le générateur puisse fournir assez d'énergie pour contrer la réaction spontanée.

AN :  $U_{\lim} = 1 \text{ V}$

---

**Q48.**

Phénomènes causant une augmentation significative de cette valeur : culture

Phénomènes cinétique : surtension de seuil, etc.

---

**FIN**

---